

FONCTIONNEMENT DE L'OBJET TECHNIQUE

Gamme de Montage du robot boiteur

PHASES	OPERATIONS	OUTILS	IMAGES
10	Visser la boite de vitesse sur le support. Placer la boite de vitesse dans le bon sens au dessus du support, insérer les vis M3 dans la boite de vitesse et à travers le support. Visser les écrous M3 sur les vis	Tournevis Pince plate	
20	Emboîter les flancs sur le support. Positionner les encoches des flancs contre le support et emboîter.	Opération manuelle	
30	Visser les pattes sur les flancs. Placer une vis M5 dans le trou supérieur de la patte, puis la vis dans le flanc. Mettre une rondelle M5 puis l'écrou M5	Tournevis Pince plate	
40	Visser les pattes sur la boite de vitesse. Passer une vis M3 dans la came de la boite de vitesse puis dans le trou inférieur de la patte. Placer une rondelle M3 puis visser l'écrou M3	Tournevis Pince plate	
50	Placer l'interrupteur dans le support. Enlever un écrou et une rondelle de l'interrupteur. Placer l'interrupteur dans le trou du support. Remettre en place la rondelle et visser l'écrou sur l'interrupteur	Pince plate	



FONCTIONNEMENT DE L'OBJET TECHNIQUE

Gamme de Montage du robot boiteur

PHASES	OPERATIONS	OUTILS	IMAGES
60	Mettre le moteur en place Mettre en place le moteur dans la boite de vitesse. Bien vérifier que les engrenages coïncident.	Opération manuelle	
70	Coller le support de pile Mettre en place le support de pile sous le support à l'aide de scotch double face	Opération manuelle Scotch double face	
80	Mettre en place les fils du support de pile et le fils Connecter le fils rouge du support de pile sur un plot externe de l'interrupteur. Passer le fils noir par le trou du support et le connecter au moteur. Connecter le fils à la patte du milieu de l'interrupteur, le passer par le trou du support et le connecter au moteur	Opération manuelle	
90	Mettre en place les piles	Opération manuelle	
100	Actionner l'interrupteur	Opération manuelle	